

FUNZIONI IN PIÙ VARIABILI (...CONTINUA...)

OSS. 1 FINORA ABBIAMO INTRODOTTO LE PRINCIPALI NOZIONI DELLA TEORIA SUI LIMITI E SULLE FUNZIONI CONTINUE IN PIÙ VARIABILI, SOLO QUANDO CI SERVIVAMO DAVVERO PER RISPONDERE A QUALCHE QUESITO. COSÌ FACENDO ABBIAMO INTRODOTTO MOLTE DELLE IDEE PRINCIPALI, MA NON TUTTE. NELLA PRIMA PARTE DI QUESTA LEZIONE COLMIAMO I BUCHI RIMASTI.

TEO. 1 (TEO. DEGLI ZERI)

SIA $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, CON Ω APERTO E CONNESSO, ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ CONTINUA. SUPPONIAMO INOLTRE CHE ESISTANO $x_1, x_2 \in \Omega$ TALI CHE $f(x_1) < 0$ E $f(x_2) > 0$. ALLORA $\exists \bar{x} \in \Omega$ T.C. $f(\bar{x}) = 0$.

Dimo SIAMO:

$$\Omega_1 = \{x \in \Omega \mid f(x) < 0\}$$

E

$$\Omega_2 = \{x \in \Omega \mid f(x) > 0\}$$

PER IPOTESI, $x_1 \in \Omega_1$ E $x_2 \in \Omega_2$, QUINDI Ω_1 E Ω_2 SONO ENTRAMBI NON VUOTI.

INOLTRE SE $x \in \Omega_1$, PER IL TEO. DELLA PERMANENZA DEL SEGNO C'È $\epsilon > 0$ T.C. $(I_\epsilon(x) \cap \Omega) \subset \Omega_1$. MA POICHÉ Ω È APERTO, C'È $\epsilon' > 0$ T.C. $I_{\epsilon'}(x) \subset \Omega$. QUINDI PRESO $\delta = \min\{\epsilon, \epsilon'\}$. SI HA

$$I_\delta(x) \subset (I_\epsilon(x) \cap \Omega) \subset \Omega_1$$

ABBIAMO QUINDI DIMOSTRATO CHE $\forall x \in \Omega_1$, $\exists \delta > 0$ T.C. $I_\delta(x) \subset \Omega_1$. CIÒ DIMOSTRA CHE Ω_1 È APERTO.

IN MODO ANALOGO SI DIMOSTRA CHE È APERTO ANCHE Ω_2 .

INFINE, Ω_1 E Ω_2 SONO DISGIUNTI VISTO CHE NON PUÒ ESSERE $f(x) > 0$ E $f(x) < 0$ PER LO STESSO $x \in \Omega$.

INSOMMA Ω_1 E Ω_2 SONO APERTI, DISGIUNTI E NON VUOTI.

ORA, SE PER ASSURDO NON CI FOSSE ALCUN $x \in \Omega$ TALE CHE $f(x) = 0$, ALLORA SI AUREBBE:

$$\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$$

QUINDI, ESSENDO Ω_1 E Ω_2 APERTI DISGIUNTI E NON VUOTI, QUESTO SIGNIFICHEREBBE CHE Ω È NON CONNESSO (ASSURDO).

QUINDI È ASSURDO SUPPORRE CHE f NON ASSUMA VALORE 0 SU Ω .

DEF. 1 DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$, DIREMO CHE f È UNIFORMEMENTE CONTINUA SE $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ TALE CHE $\forall x_1, x_2 \in \Omega \quad d(x_1, x_2) < \delta \Rightarrow d(f(x_1), f(x_2)) < \varepsilon$

DEF. 2 DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, $L > 0$ ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$, DIREMO CHE f È LIPSCHITZIANA CON COSTANTE DI LIPSCHITZ L SE $\forall x_1, x_2 \in \Omega \quad d(f(x_1), f(x_2)) \leq L \cdot d(x_1, x_2)$

DSS. 2 COME PER LE FUNZIONI IN UNA VARIABILE, È IMMEDIATO DIMOSTRARE CHE:

$$\left(f \text{ LIPSCHITZIANA} \right) \begin{matrix} \Rightarrow \\ \Leftarrow \end{matrix} \left(f \text{ UNIFORM. CONTINUA} \right) \begin{matrix} \Rightarrow \\ \Leftarrow \end{matrix} \left(f \text{ CONTINUA} \right)$$

INOLTRE VALE ANCORA IL TEOREMA:

TEO. 2 (HEINE - CANTOR)

DATI $K \subset \mathbb{R}^n$ COMPATTO ED $f: K \rightarrow \mathbb{R}^m$ CONTINUA, ALLORA f È UNIF. CONTINUA.

DIMO

SE, PER ASSURDO f NON FOSSE UNIF. CONTINUA ALLORA:

$\exists \varepsilon_0 > 0$ TALE CHE $\forall i \in \mathbb{N} - \{0\} \exists^{no} x_i, y_i \in K$ TALI CHE $d(x_i, y_i) < \frac{1}{i}$ MA $d(f(x_i), f(y_i)) \geq \varepsilon_0$

LE SUCCESSIONI (x_i) E (y_i) COSÌ COSTRUITE SONO A VALORI IN K , MENTRE

LE SUCCESSIONI IMMAGINE $(f(x_i))$ E $(f(y_i))$ SONO IN $f(K)$.

SICCOME K È COMPATTO POSSO ESTRARRE DA (x_i) UNA SOTTOSUCCESSIONE (x_{i_k})

CHE CONVERGE A $\bar{x} \in K$. MA ALLORA ANCHE LA SOTTOSUCCESSIONE (y_{i_k}) CON GLI

STESSI INDICI CONVERGE \bar{x} PERCHÈ:

$$0 \leq d(y_{i_k}, \bar{x}) \leq d(y_{i_k}, x_{i_k}) + d(x_{i_k}, \bar{x}) = \frac{1}{i_k} + d(x_{i_k}, \bar{x}) \rightarrow 0 + 0 = 0$$

MA ALLORA, ESSENDO f CONTINUA, SI HA $f(x_{i_k}) \rightarrow f(\bar{x})$ E $f(y_{i_k}) \rightarrow f(\bar{x})$.

MA ALLORA $d(f(x_{i_k}), f(y_{i_k})) \rightarrow 0$, IN CONTRASTO COL FATTO CHE $d(f(x_{i_k}), f(y_{i_k})) \geq \varepsilon_0$.

QUINDI ABBIAMO OTTENUTO UN ASSURDO SUPPONENDO CHE f NON SIA UNIF. CONTINUA.

QUESTO CONCLUDE LA DIMOSTRAZIONE.

DERIVABILITÀ E DIFFERENZIABILITÀ

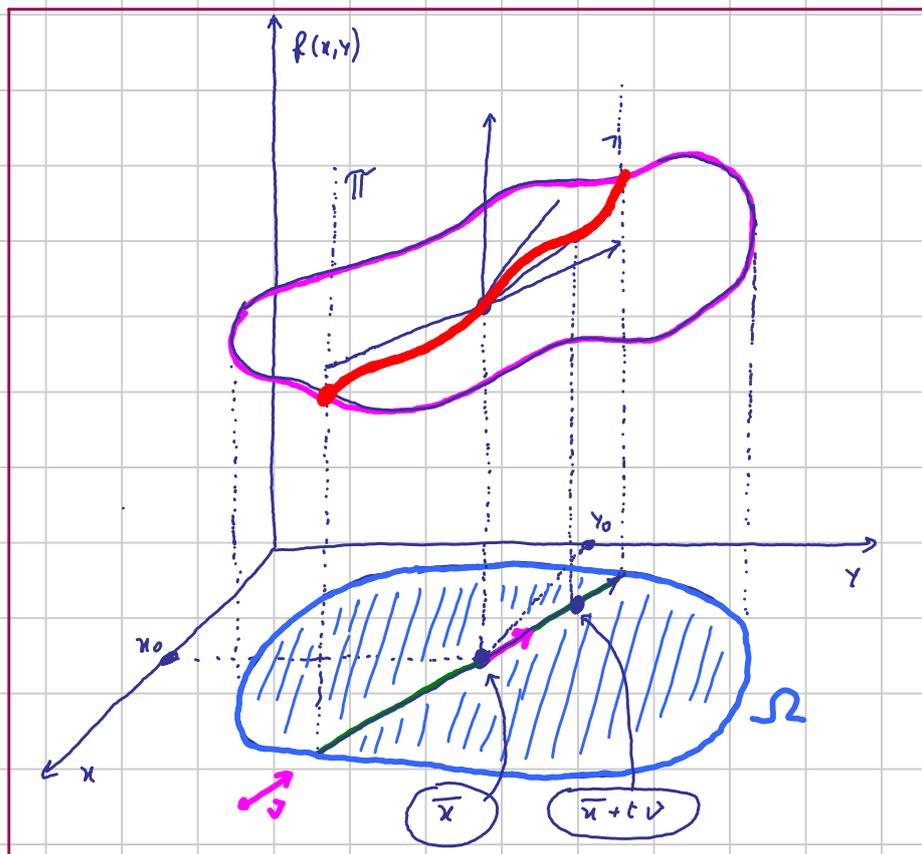
DEF.3 DATO $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ DIREMO CHE \vec{v} È UNA DIREZIONE (O UN VETTORE) SE $\|\vec{v}\| = 1$

DEF.4 DATO $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTO, $\bar{x} \in \Omega$, \vec{v} VETTORE DI \mathbb{R}^n ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, DIREMO CHE f È DERIVABILE IN \bar{x} NELLA DIREZIONE \vec{v} SE ESISTE FINITO IL LIMITE:

$$(1) \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x} + t\vec{v}) - f(\bar{x})}{t}$$

IL VALORE DI TALE LIMITE PRENDE IL NOME DI DERIVATA DIREZIONALE DI f IN \bar{x} NELLA DIREZIONE \vec{v}

E SI INDICA CON IL SIMBOLO $f_{\vec{v}}(\bar{x})$ (OPPURE $\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(\bar{x})$ O $\partial_{\vec{v}} f(\bar{x})$)



OSS.3 L'IDEA È LA SEGUENTE (VEDI FIGURA): RESTRINGENDOSI ALLA RETTA PASSANTE PER \bar{x} E DIREZIONE \vec{v} (RETTA SEGNA IN VERDE) SI OTTIENE UNA FUNZIONE NELLA SOLA VARIABILE t (GRAFICO SEGNA TO CON LA LINEA ROSSA) LA CUI PENDENZA IN \bar{x} È PROPRIO IL LIMITE DEL RAPPORTO INCREMENTALE (1).

DEF.5 SE NELLA (DEF.4) \vec{v} È UN VETTORE DELLA BASE CANONICA DI \mathbb{R}^n , CIOÈ $\vec{v} = e_i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$,

ALLORA $\frac{\partial f}{\partial e_i}(\bar{x})$ PRENDE IL NOME DI DERIVATA PARZIALE DI f RISPETTO ALLA VARIABILE x_i NEL PUNTO \bar{x} E SI USANO, PER INDICARLA I SIMBOLI $f_{x_i}(\bar{x})$, $\frac{\partial f}{\partial x_i}(\bar{x})$ O $\partial_{x_i} f(\bar{x})$.

SE POI f È DERIVABILE RISPETTO A x_i IN TUTTI I PUNTI DI Ω , ALLORA LA FUNZIONE

$$f_{x_i}: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto f_{x_i}(x)$$

PRENDE IL NOME DI FUNZIONE DERIVATA PARZIALE DI f RISPETTO A x_i .

ES.1 DATA $f(x,y) = x \cdot y^2$ CALCOLARE $f_x(2,3)$ E $f_y(2,3)$.

SVOLGIMENTO

$$f_x(2,3) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(2+t, 3) - f(2,3)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(2+t) \cdot 3^2 - 2 \cdot 3^2}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t \cdot 3^2}{t} = 3^2 = 9$$

$$f_y(2,3) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(2, 3+t) - f(2,3)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2 \cdot (3+t)^2 - 2 \cdot 3^2}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{2 \cdot 6t + 2t^2}{t} = 12$$

USARE LA DEFINIZIONE PERÒ È SCOMODO. OSSERVIAMO PERÒ CHE:

$$\frac{f(2+t, 3) - f(2,3)}{t} = \text{RAPPORTO INCREMENTALE DELLA FUNZIONE } f(x, 3), \text{ CHE HA UNA SOLA VARIABILE (LA } x), \text{ CALCOLATO TRA } 2 \text{ E } 2+t.$$

QUINDI:

$$f_x(2,3) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(2+t, 3) - f(2,3)}{t} = g'(2) = 9$$

DOVE $g(x) = f(x, 3) = 9x$
E QUINDI $g'(x) = 9$

ANALOGAMENTE:

$$f_y(2,3) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(2, 3+t) - f(2,3)}{t} = h'(3) = 12$$

DOVE $h(y) = f(2, y) = 2y^2$
E QUINDI $h'(y) = 4y$

OSS 4

NELL'ES. 1 ABBIAMO IMPARATO CHE PER TROVARE LA DERIVATA RISPETTO A x (O RISPETTO A y)

BASTA DERIVARE FORMALMENTE $f(x, y)$ PENSANDOLA COME FUNZIONE DELLA SOLA VARIABILE x (O y).

E POI, NELL'ESPRESSIONE TROVATA, SOSTITUIRE A x E y LE COORDINATE x_0 E y_0 , DEL PUNTO CHE CI INTERESSA.

QUESTO SIGNIFICA CHE LE FUNZIONI DERIVATE $f_x(x, y)$ E $f_y(x, y)$ SI OTTENGONO DERIVANDO FORMALMENTE $f(x, y)$ RISPETTO A x O RISPETTO A y , COME SE FOSSE UNA FUNZIONE IN UNA SOLA VARIABILE.

OVVIAMENTE QUESTO VALE PIÙ IN GENERALE ANCHE PER $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ CON $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, PER CALCOLARE $f_{x_i}(a)$.

ES. 2 DATA $f(x, y, z) = x^2 \cdot y^z$ SU $\Omega = \{(x, y, z) \mid y > 0\}$, TROVARE f_x , f_y ED f_z .

SVOLGIMENTO

$$f_x(x, y, z) = \left(x^2 \cdot y^z \right)_x = 2x \cdot y^z$$

$$f_y(x, y, z) = \left(x^2 \cdot y^z \right)_y = x^2 \cdot z \cdot y^{z-1}$$

$$f_z(x, y, z) = \left(x^2 \cdot y^z \right)_z = \left(x^2 \cdot e^{z \ln y} \right)_z = x^2 e^{z \ln y} \cdot \ln y = x^2 \cdot y^z \cdot \ln y$$

ES. 3 (ESEMPIO CATTIVO)

$$\text{SIA } f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy^2}{x^2 + y^4} & \text{SE } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{SE } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

MOSTRARE CHE IN $(0,0)$ f È DERIVABILE INTUTTE LE DIREZIONI MA CHE NON È CONTINUA.

SVOLGIMENTO

PER OGNI FISSATA DIREZIONE $v = (v_1, v_2)$, SI HA:

$$\begin{aligned} f_v(0,0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0+tv_1, 0+tv_2) - f(0,0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(tv_1, tv_2)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \cdot \frac{(tv_1) \cdot (tv_2)^2}{(tv_1)^2 + (tv_2)^4} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{v_1 \cdot v_2^2}{v_1^2 + t^2 \cdot v_2^4} = \begin{cases} 0 & \text{SE } v_1 = 0 \\ \frac{v_2^2}{v_1} & \text{SE } v_1 \neq 0 \end{cases} \end{aligned}$$

QUINDI f È DERIVABILE IN $(0,0)$.

TUTTAVIA f NON È CONTINUA IN $(0,0)$, PERCHÈ $f(0,0) = 0$ MA $f(x,y) \not\rightarrow 0$ PER $(x,y) \rightarrow (0,0)$.

INFATTI, SE MI RESTRINGO ALL'INSIEME $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y > 0, x = y^2\}$ SI HA:

$$\lim_{\substack{(x,y) \rightarrow (0,0) \\ (x,y) \in A}} \frac{xy^2}{x^2 + y^4} = \lim_{y \rightarrow 0^+} \frac{y^2 \cdot y^2}{y^4 + y^4} = \frac{1}{2} \neq f(0,0)$$

OSS. 5

DUNQUE, A DIFFERENZA DI QUANTO ACCADE IN \mathbb{R} , IN \mathbb{R}^n LA DERIVABILITÀ NON BASTA A GARANTIRE LA CONTINUITÀ. INTRODURREMO QUINDI IL CONCETTO DI DIFFERENZIABILITÀ, CHE IN 2 O PIÙ VARIABILI È DIVERSO DALLA DERIVABILITÀ.

DEF 6 DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTO, $\bar{x} \in \Omega$ ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ DIREMO CHE f È DIFFERENZIABILE IN \bar{x} SE $\exists M = (m_1, \dots, m_n) \in \mathbb{R}^n$ TALE CHE:

$$(2) \quad f(x) = f(\bar{x}) + \langle M, x - \bar{x} \rangle + o(\|x - \bar{x}\|) \quad \text{PER } x \rightarrow \bar{x}$$

OSS. 6 SE RISCRIVIAMO LA (2) NEL MODO SEGUENTE:

$$f(x_1, \dots, x_n) = \boxed{f(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n) + m_1(x_1 - \bar{x}_1) + \dots + m_n(x_n - \bar{x}_n)} + o(\|x - \bar{x}\|)$$

NOTIAMO CHE LA PARTE $\boxed{\phantom{f(\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n) + m_1(x_1 - \bar{x}_1) + \dots + m_n(x_n - \bar{x}_n)}}$ HA PER GRAFICO UN IPERPIANO IN $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}$, PASSANTE PER IL PUNTO

$(\bar{x}, f(\bar{x}))$ E CHE DIFFERISCE DALLA FUNZIONE DI UNA QUANTITÀ CHE È $o(\|x - \bar{x}\|)$.

UN IPERPIANO CON TALI PROPRIETÀ SI DICE CHE È TANGENTE AL GRAFICO DI f .

QUINDI DIRE CHE f È DIFFERENZIABILE IN \bar{x} SIGNIFICA DIRE CHE IL SUO GRAFICO

HA UN IPERPIANO TANGENTE NEL PUNTO $(\bar{x}, f(\bar{x}))$.

TEO. 3

DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTO, $\bar{x} \in \Omega$ ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ DIFFERENZIABILE IN \bar{x} , CON COEFFICIENTI DELLA PARTE LINEARE UGUALI A $M = (m_1, \dots, m_n)$. ALLORA SI HA:

(a) f È CONTINUA IN \bar{x} .

(b) PER OGNI DIREZIONE v , ESISTE $\frac{\partial f}{\partial v}(\bar{x})$ ED È UGUALE A $\langle M, v \rangle$.

(IN PARTICOLARE $f_{x_i}(\bar{x}) = m_i \quad \forall i = 1, \dots, n$)

DIMO

(a) OVVIO PERCHÉ:

$$f(x) = f(\bar{x}) + \underbrace{\langle M, x - \bar{x} \rangle}_0 + \underbrace{\sigma(\|x - \bar{x}\|)}_0 \rightarrow f(\bar{x}) + 0 + 0 = f(\bar{x}) \quad \text{PER } x \rightarrow \bar{x}$$

PERCHÉ $|\langle M, x - \bar{x} \rangle| \leq \|M\| \cdot \|x - \bar{x}\|$
COSTANTE
↓
0

(b) SIA v UNA DIREZIONE, CIOÈ $v \in \mathbb{R}^n$ E $\|v\| = 1$, ALLORA:

$$\frac{\partial f}{\partial v}(\bar{x}) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x} + tv) - f(\bar{x})}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\langle M, tv \rangle + \sigma(\|tv\|)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \left(\langle M, v \rangle + \frac{\sigma(|t|)}{t} \right) = \langle M, v \rangle$$

IN PARTICOLARE $\forall i = 1, \dots, n$, DETTO $e_i = (0, \dots, 0, \overset{i\text{-esimo}}{1}, 0, \dots, 0)$, SI HA:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(\bar{x}) = \frac{\partial f}{\partial e_i}(\bar{x}) = \langle M, e_i \rangle = m_i$$

DEF. 7

DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, $\bar{x} \in \Omega$ E $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ DERIVABILE IN \bar{x} , DEFINIAMO GRADIENTE DI f IN \bar{x} IL

VETTORE:

$$\nabla f(\bar{x}) = (f_{x_1}(\bar{x}), f_{x_2}(\bar{x}), \dots, f_{x_n}(\bar{x}))$$

OSS. 7

CON LA NOTAZIONE APPENA INTRODOTTA, NEL PUNTO (b) DEL TEO. 3 SI PUÒ SCRIVERE:

$$M = \nabla f(\bar{x}) \quad \text{E} \quad \frac{\partial f}{\partial v}(\bar{x}) = \langle \nabla f(\bar{x}), v \rangle$$