

FUNZIONI IN PIÙ VARIABILI (...CONTINUA...)

DEF. 1 DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTO, $\bar{x} \in \Omega$, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$, SIANO f_1, f_2, \dots, f_m LE COMPONENTI DI f , DIREMO CHE f È DERIVABILE IN \bar{x} SE TUTTE LE SUE COMPONENTI SONO DERIVABILI IN \bar{x} , CIOÈ SE $\forall i=1, \dots, m$ E $\forall k=1, \dots, n$ ESISTE $\partial_{x_k} f_i(\bar{x})$

LA MATRICE $J_f(\bar{x})$ DEFINITA DA:

$$J_f(\bar{x}) = \begin{pmatrix} \partial_{x_1} f_1(\bar{x}) & \partial_{x_2} f_1(\bar{x}) & \dots & \partial_{x_n} f_1(\bar{x}) \\ \partial_{x_1} f_2(\bar{x}) & \partial_{x_2} f_2(\bar{x}) & \dots & \partial_{x_n} f_2(\bar{x}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \partial_{x_1} f_m(\bar{x}) & \partial_{x_2} f_m(\bar{x}) & \dots & \partial_{x_n} f_m(\bar{x}) \end{pmatrix}$$

PRENDE IL NOME DI MATRICE JACOBIANA DI f .

OSS. 1 (CASI PARTICOLARI)

SE $m=1$ $J_f(\bar{x})$ HA UNA SOLA RIGA, CHE COINCIDE CON $\nabla f(\bar{x})$.

SE $n=1$ LA FUNZIONE È DEL TIPO $t \mapsto (f_1(t), f_2(t), \dots, f_m(t))$, CON $t \in (a, b)$

E $J_f(\bar{x})$ HA UNA SOLA COLONNA, CHE INDICHIAMO ANCHE CON $f'(\bar{x})$:

$$J_f(\bar{x}) = \begin{pmatrix} f_1'(\bar{x}) \\ f_2'(\bar{x}) \\ \vdots \\ f_m'(\bar{x}) \end{pmatrix} = f'(\bar{x})$$

TEO. 1 (DERIVATA FUNZ. COMPOSTA, CASO PARTICOLARE)

DATI $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTO, $X: (a, b) \rightarrow \Omega$, DERIVABILE IN $t_0 \in (a, b)$, $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, DIFFERENZIABILE IN $x_0 = X(t_0)$. ALLORA $F: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ È DERIVABILE IN t_0 E $F'(t_0) = \langle \nabla f(x_0), X'(t_0) \rangle$.

$t \mapsto f(X(t))$

DIMO

SI HA

$$f'(t_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0+h) - f(t_0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(X(t_0+h)) - f(X(t_0))}{h} =$$

PERCHÉ f È
DIFFERENZIABILE
IN X_0

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\langle \nabla f(x_0), X(t_0+h) - X(t_0) \rangle + o(\|X(t_0+h) - X(t_0)\|)}{h} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \left(\left\langle \nabla f(x_0), \frac{X(t_0+h) - X(t_0)}{h} \right\rangle + \frac{o(\|X(t_0+h) - X(t_0)\|)}{h} \right) =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \left\langle \nabla f(x_0), \frac{X(t_0+h) - X(t_0)}{h} \right\rangle =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \left(f_{x_1}(x_0) \frac{x_1(t_0+h) - x_1(t_0)}{h} + \dots + f_{x_n}(x_0) \frac{x_n(t_0+h) - x_n(t_0)}{h} \right) =$$

$$= f_{x_1}(x_0) x_1'(t_0) + \dots + f_{x_n}(x_0) x_n'(t_0) = \langle \nabla f(x_0), X'(t_0) \rangle$$

PER $h \rightarrow 0$ SI HA:

$$\|X(t_0+h) - X(t_0)\| \leq |x_1(t_0+h) - x_1(t_0)| + \dots + |x_n(t_0+h) - x_n(t_0)| =$$

$$= |x_1'(t_0) \cdot h + \sigma(h)| + \dots + |x_n'(t_0) \cdot h + \sigma(h)| =$$

$$= (|x_1'(t_0)| + \dots + |x_n'(t_0)|) \cdot |h| + \sigma(h)$$

CIOÈ:

$$0 \leq \|X(t_0+h) - X(t_0)\| \leq C \cdot |h| + \sigma(h)$$

CON C COSTANTE POSITIVA.

MA ALLORA OGNI FUNZIONE CHE SIA $o(\|X(t_0+h) - X(t_0)\|)$ È ANCHE $o(C \cdot |h| + \sigma(h))$

CIOÈ $\sigma(h)$, PER $h \rightarrow 0$.

CIÒ SIGNIFICA CHE $\frac{o(\|X(t_0+h) - X(t_0)\|)}{h} \rightarrow 0$ PER $h \rightarrow 0$

TEO 2 DATI $A \subset \mathbb{R}^k$ E $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTI, $\bar{t} \in A$ E $\bar{x} \in \Omega$, $X: A \rightarrow \Omega$ TALECHE $X(\bar{t}) = \bar{x}$
 DERIVABILE IN \bar{t} E $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ DIFFERENZIABILE IN \bar{x} .

ALLORA LA FUNZIONE $F: A \rightarrow \mathbb{R}$ $\bar{t} \mapsto f(X(\bar{t}))$ È DERIVABILE IN \bar{t} E $\forall i=1, \dots, k$ SI HA:

$$\frac{\partial F}{\partial t_i}(\bar{t}) = \left\langle \nabla f(\bar{x}), \left(\frac{\partial X_1}{\partial t_i}(\bar{t}), \dots, \frac{\partial X_n}{\partial t_i}(\bar{t}) \right) \right\rangle$$

INOLTRE, SE $f \in C^1(\Omega)$ E $X_i \in C^1(A)$ PER OGNI $i=1, \dots, n$, ALLORA ANCHE $F \in C^1(A)$.

DIMO

PER OGNI FISSATO $i=1, \dots, k$, PER CALCOLARE $\frac{\partial F}{\partial t_i}(\bar{t})$ BASTA APPLICARE IL **TEO.1** ALLA FUNZIONE DELLA SOLA VARIABILE t_i , DATA DA:

$$F(\bar{t}_1, \dots, \bar{t}_{i-1}, s, \bar{t}_{i+1}, \dots, \bar{t}_k) = G(s) = f(X_1(s), X_2(s), \dots, X_n(s))$$

DOVE, $\forall p=1, \dots, n$, PONIAMO

$$X_p(s) = X_p(\bar{t}_1, \dots, \bar{t}_{i-1}, s, \bar{t}_{i+1}, \dots, \bar{t}_k)$$

GRAZIE AL TEO.1 SI HA:

$$\begin{aligned} \frac{\partial F}{\partial t_i}(\bar{t}) &= G'(\bar{t}_i) = \left\langle \nabla f(\bar{x}), (X_1'(\bar{t}_i), \dots, X_n'(\bar{t}_i)) \right\rangle = \\ &= \left\langle \nabla f(\bar{x}), \left(\frac{\partial X_1}{\partial t_i}(\bar{t}), \dots, \frac{\partial X_n}{\partial t_i}(\bar{t}) \right) \right\rangle \end{aligned}$$

SE POI f E X SONO C^1 , SIA ∇f CHE $\frac{\partial X_p}{\partial t_i}$ SONO CONTINUE, QUINDI ANCHE

$\frac{\partial F}{\partial t_i}$ È CONTINUA.

TEO.3 (CASO GENERALE)

DATI $A \subset \mathbb{R}^k$ E $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ APERTI, SIANO $X: A \rightarrow \Omega$ ED $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^m$ ENTRAMBE DI CLASSE C^1 ,
 ALLORA $F: A \rightarrow \mathbb{R}^m$ $\bar{t} \mapsto f(X(\bar{t}))$ È DI CLASSE C^1 E, $\forall \bar{t} \in A$, SI HA

$$J_F(\bar{t}) = J_f(X(\bar{t})) \cdot J_X(\bar{t})$$

OVVERO:

$$\begin{pmatrix} \mathcal{J}_{t_1} F_1(t), \dots, \mathcal{J}_{t_k} F_1(t) \\ \vdots \\ \mathcal{J}_{t_1} F_m(t), \dots, \mathcal{J}_{t_k} F_m(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathcal{J}_{x_1} f_1(x(t)), \dots, \mathcal{J}_{x_n} f_1(x(t)) \\ \vdots \\ \mathcal{J}_{x_1} f_m(x(t)), \dots, \mathcal{J}_{x_n} f_m(x(t)) \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} \mathcal{J}_{t_1} x_1(t) \dots \mathcal{J}_{t_k} x_1(t) \\ \vdots \\ \mathcal{J}_{t_1} x_n(t) \dots \mathcal{J}_{t_k} x_n(t) \end{pmatrix}$$

OVVERO $\forall i=1, \dots, k \quad \forall p=1, \dots, m$

$$(1) \quad \mathcal{J}_{t_i} F_p(t) = \left\langle \nabla f_p(x(t)), \left(\mathcal{J}_{t_i} x_1(t), \dots, \mathcal{J}_{t_i} x_n(t) \right) \right\rangle$$

DIMO

SICCOME $f \in C^1(\Omega)$ ALLORA $\forall p=1, \dots, m$ $f_p(x)$ E DIFFERENZIABILE QUINDI BASTA APPLICARE IL TED. 2 PER OTTENERE LA (1).
